

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL.....	i
PERNYATAAN BEBAS PLAGIARISME.....	ii
MOTTO.....	iv
KATA PENGANTAR	vi
DAFTAR ISI.....	vii
DAFTAR TABEL.....	ix
DAFTAR GAMBAR	x
DAFTAR LAMBANG DAN SINGKATAN	xi
INTISARI.....	xii
ABSTRACT.....	xiv
BAB I PENDAHULUAN.....	1
I.1. Latar Belakang.....	1
I.2. Perumusan Masalah.....	3
I.3. Batasan Masalah	4
I.4. Tujuan Penelitian	4
I.5. Manfaat Penelitian.....	4
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	5
II.1. Kamera Stereo	5
II.2. Pengolahan Gambar dan Deteksi Objek.....	9
II.3. MobileNet.....	11
II.4. Alat Bedah dalam Kecerdasan Buatan	18
II.5. Kalibrasi Kamera Stereo.....	19
BAB III DASAR TEORI	20
III.1. SSD	20
III.2. MobileNetV2.....	23
III.3. Peta Disparitas.....	25
III.4. Depth Map.....	33
III.5. PascalVOC	34
III.6. Regresi Linier dan Linieritas.....	34
III.7. Galat Pengukuran.....	34
BAB IV PELAKSANAAN PENELITIAN	35



IV.1. Alat dan Bahan Penelitian.....	35
IV.2. Tata Laksana Penelitian	39
IV.2.1. Studi Literatur	40
IV.2.2. Akuisisi dan Pra-pemrosesan Data	40
IV.2.3. Perancangan dan Pembangunan Sistem Deteksi Objek.....	40
IV.2.4. Pelatihan dan Validasi Model	43
IV.2.5. Perancangan dan Pembangunan Sistem Estimasi Jarak.....	43
IV.2.6. Uji Coba	44
IV.2.7. Penulisan Laporan.....	45
IV.3. Rencana Analisis Hasil Penelitian	45
BAB V HASIL DAN PEMBAHASAN.....	46
V.1. Sistem Deteksi Objek.....	46
V.2. Kalibrasi Kamera Stereo	53
V.3. Sistem Estimasi Jarak.....	56
BAB VI KESIMPULAN DAN SARAN	61
VI.1. Kesimpulan	61
VI.2. Saran	62
DAFTAR PUSTAKA	63

