

DAFTAR PUSTAKA

- Alma'i, dkk. 2016. Aplikasi Sensor Accelerometer Pada Deteksi Posisi. Makalah. Dalam: Seminar Tugas Akhir di Universitas Diponegoro, 2016.
- Farghani, dkk. 2013. *Purwarupa ground Control Station untuk Pengamatan dan Pengendalian Unmanned Aerial Vehicle Bersayap Tetap*. IJEIS. 3(1): 1-10.
- Fathurrahman, 2017. Rancang Bangun Robot Keseimbangan Menggunakan Sensor MPU6050 berbasis Atmega328 [skripsi]. Sumatera Utara [ID]: Universitas Sumatera Utara.
- Fitri, Anisa. 2015. *Mengukur Getaran Mobil dengan Menggunakan Sensor Accelerometer MPU6050 dengan Interface Grafik pada PC* [skripsi]. Sumatera Utara [ID]: Universitas Sumatera Utara.
- Ginting, Adovan P. 2016. Ground Control Station pada sistem Quadcopter [skripsi]. Yogyakarta [ID]: Universitas Sanatha Dharma.
- Immersa-lab.com. 2019. "Pengertian Gyroscope dan Cara Kerjanya" (<http://www.immersa-lab.com/pengertian-gyroscope-dan-cara-kerjanya.htm>) diakses 1019)
- Iriano YF. 2018. Pengembangan Perangkat Lunak Stasiun Kendali bumi Wahana Terbang Tanpa Awak Otomatis untuk Pemetaan Kebakaran Hutan [skripsi]. Yogyakarta [ID]: Universitas Gadjah Mada.
- Mubarok, dkk. 2015. Pendeteksi Rotasi Menggunakan Gyroscope Berbasis Mikrokontroler ATmega8535. Makalah. Dalam: Seminar Tugas Akhir di Universitas Diponegoro, 2015.
- Nugroho DA. 2014. Pengembangan Antarmuka Ground Control Station untuk Streaming Video dan Pengiriman Perintah Autopilot Pada Sistem Pesawat Terbang Tanpa Awak [skripsi]. Yogyakarta [ID]: Universitas Gadjah Mada.
- Nugroho FA. 2017. Pengembangan Sistem Ground Control Station Berbasis Internet Web Server Pada Pesawat [skripsi]. Yogyakarta [ID]: Universitas Gadjah Mada.
- rovindonesia.com. 2019. "Ground Control Station". (<http://rovindonesia.com/ground-control-station.html>) diakses 2019)
- Xiaoyue. 2017. *Tampilan Realitas Augmented Data-Driven dan Operasi untuk Stasiun Ground UAV*. China: 6th Data Driven Control and learning System Conference